

Zielgruppe:	Anlagenbediener, Techniker, Programmierer		
Voraussetzungen:	Technische Ausbildung oder Berufserfahrung im industriellen Umfeld von Vorteil.		
Themenüberblick:	Aufbau und Funktion des Robotersystems, Sicherheit im Umgang mit dem Robotersystem, Bewegen des Roboters, Inbetriebnahme des Roboters, Roboter-Programme bearbeiten erstellen und ausführen		
Technologien:	KUKA KRC 4		
Schulungsmaterialien:	Seminar-Ordner mit Skript und Übungsaufgaben zur Lernerfolgskontrolle, praktische Übungen in der Schulungszelle		
Abschluss:	Nach Abschluss des Seminars und erfolgtem Leistungsnachweis erhalten Sie ein Zertifikat.		
Dauer des Seminars:	5 Tage	Unterrichtszeit:	07:30 – 16:00 Uhr
Veranstaltungsort:	28309 Bremen Europaallee 2	Max. Teilnehmerzahl:	6

Inhalte:

1. Aufbau und Funktion des Robotersystems

- Begriff Roboter
- Robotermechanik
- Robotersteuerung KR C4
- HMI (Mensch-Maschine-Schnittstelle)
- Einblick in die Roboterprogrammierung
- Bedienoberfläche
- Statusleiste

2. Sicherheit im Umgang mit dem Robotersystem

- Bestimmungsgemäße Verwendung
- Begriffsklärung
- Auslöser für STOPP Reaktionen
- Sicherheitseinrichtungen
- Übersicht über Betriebsarten und Schutzfunktionen

3. **Bewegen des Roboters**

- Meldungen der Steuerung lesen und interpretieren
- Betriebsarten
- Achsspezifisches Verfahren
- Verfahren in Koordinatensystemen
- Welt-Koordinatensystem
- Werkzeug-Koordinatensystem
- Basis-Koordinatensystem

4. **Inbetriebnahme des Roboters**

- Roboterjustage
- Werkzeugvermessung
- Basisvermessung
- Vermessung eines externen Werkzeugs
- Vermessung eines feststehenden Werkzeugs
- Vermessung eines robotergeführten Werkstücks

5. **Roboter-Programme bearbeiten, erstellen und ausführen**

- Initialisierungsfahrt (SAK-Fahrt)
- Roboterprogramme
 - Verwaltung
 - An-/Abwahl
 - Start
- Programmablaufarten
- Programmierte Bewegungen erstellen und ändern
 - Bewegungsarten
 - Status & Turn
 - Überschleifen
- Orientierungsführung